

# Algoritmos de Ordenação

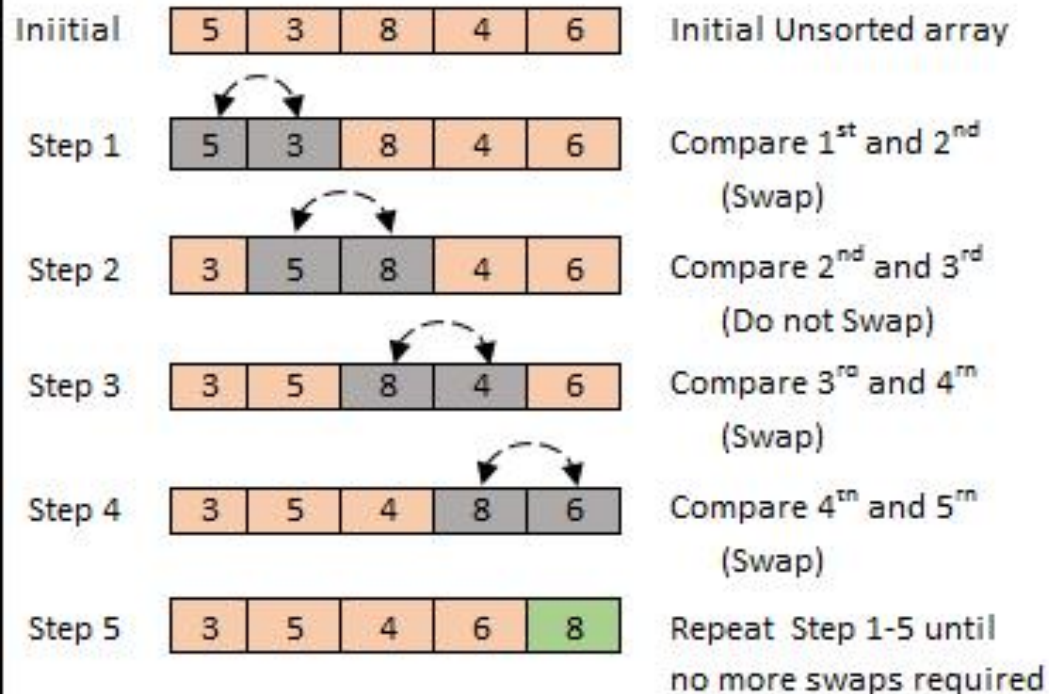
Estruturas de Dados e Algoritmos

# Bubble Sort

- O bubblesort é um algoritmo de ordenação popular.
- Funciona permutando repetidamente elementos adjacentes que estão fora de ordem

# Bubblesort

## Bubble sort example



# Algoritmo Bubble sort

```
public static void bubble(int a[]){
    int tam = a.length
    for (int i = tam - 1; i > 0; i--) {
        for (int j = 0; j < i; j++) {
            if (a[j] > a[j+1]) {
                int aux = a[j];
                a[j] = a[j+1];
                a[j+1] = aux;
            }
        }
    }
}
```

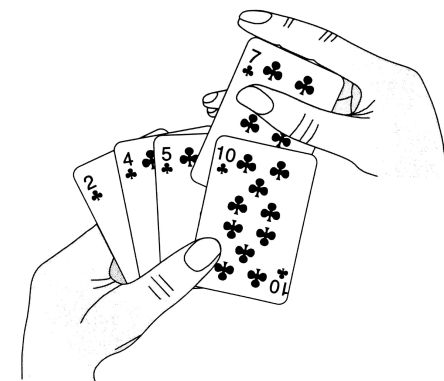
# Insertion Sort

# Ordenação por inserção

- Algoritmo eficiente para ordenar um número pequeno de elementos
- Funciona de maneira como muitas pessoas ordenam as cartas em um jogo de baralho
- Inicia-se com a mão esquerda vazia e as cartas viradas com a face para baixo da mesa

# Ordenação por inserção

- Para encontrar a posição correta de uma carta, compara-se a mesma com cada uma das cartas que já estão na mão, da direita para a esquerda
- Em cada instante, as cartas seguradas na mão esquerda já estão ordenadas



# Ordenação por inserção

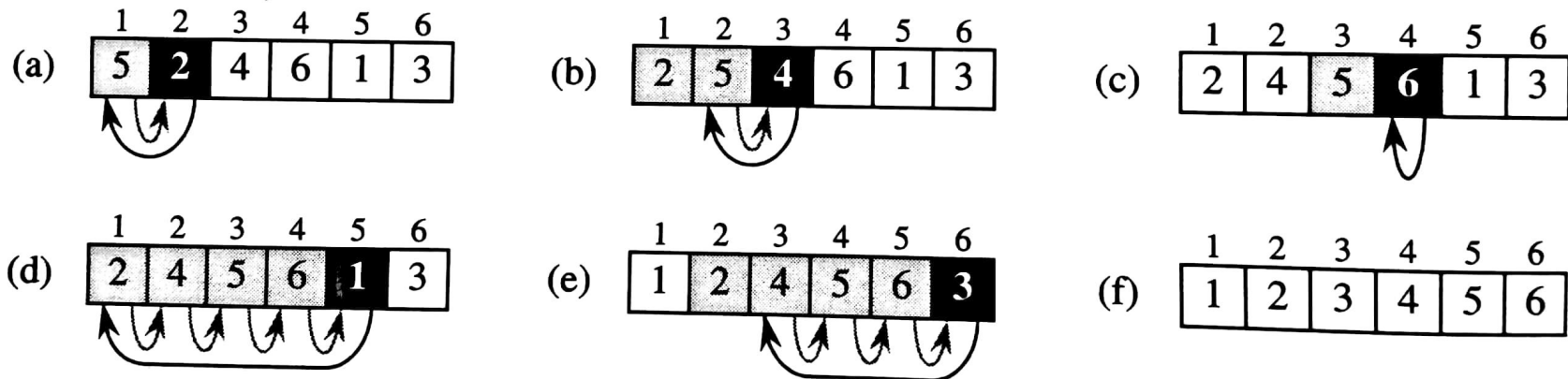


Figura extraída de Cormen et. al (2002)

# Ordenação por inserção

```
public static void insertion(int a[]){
    int i, j, chave;
    for (j = 1; j < a.length; j++) {
        chave = a[j];
        i = j - 1;
        while (i >= 0 && a[i] > chave) {
            a[i+1] = a[i];
            i--;
        }
        a[i+1] = chave;
    }
}
```

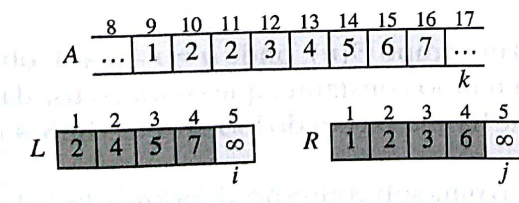
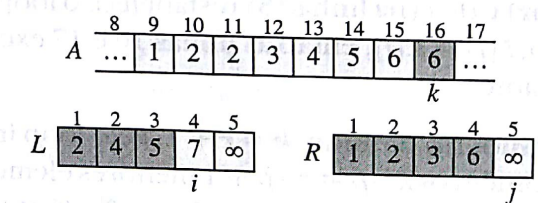
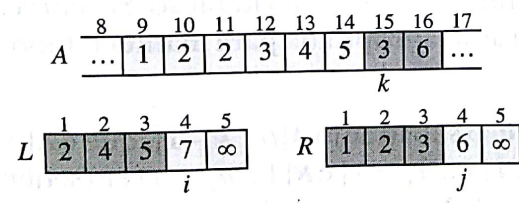
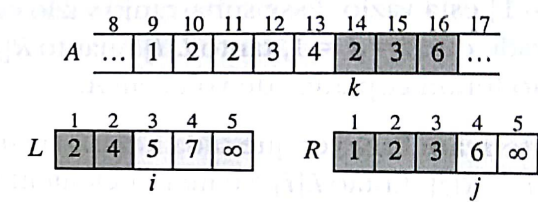
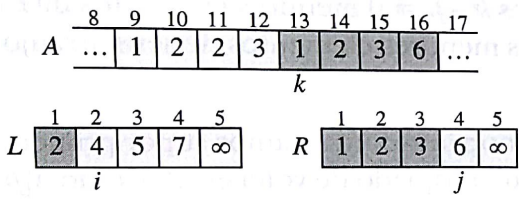
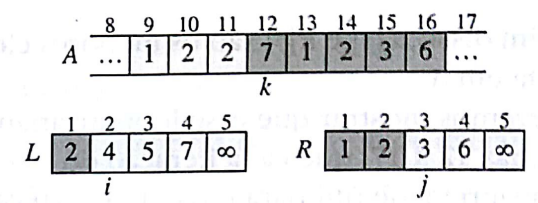
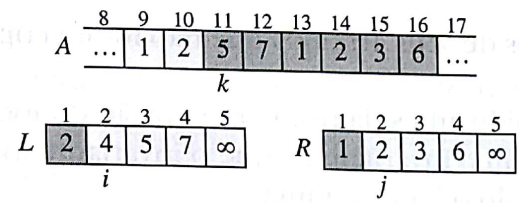
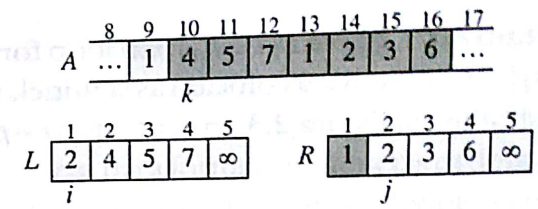
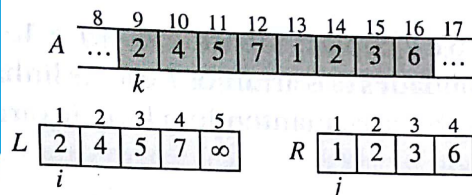
# Merge Sort

# Ordenação por Intercalação

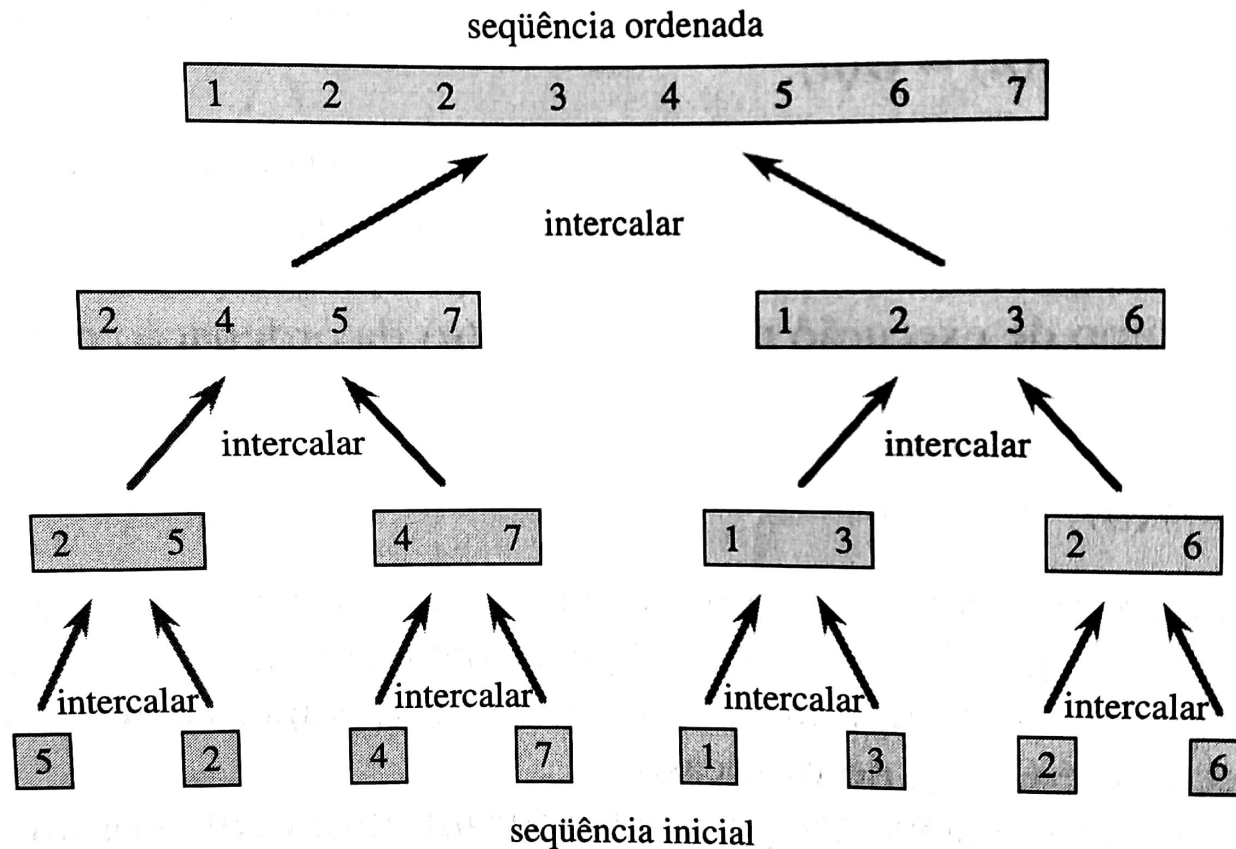
- Também conhecida como Merge sort
- Ordenação que obedece ao paradigma de dividir e conquistar

# Ordenação por Intercalação

- **Dividir:** Divide uma sequência de  $n$  elementos a serem ordenados em duas subsequências de  $n/2$  elementos cada uma
- **Conquistar:** Classifica as duas subsequências recursivamente, utilizando a ordenação por intercalação
- **Combinar:** Faz a intercalação das duas sequências ordenadas, de modo a produzir a resposta ordenada



# Ordenação por Intercalação



**Array inicial = [5, 2, 4, 7, 1, 3, 2, 6]**

# Método merge()

- O algoritmo Merge é responsável por intercalar dois vetores ordenados em um único vetor também ordenado
- Os parâmetros enviados são o vetor, além das posições de início, meio e fim

```
public static void merge(int a[], int p,
                        int q, int r) {

    int n1 = q - p + 1;
    int n2 = r - q;
    int[] esquerda = new int[n1];
    int[] direita = new int[n2];

    for (int i = 0; i < n1; i++) {
        esquerda[i] = a[p+i];
    }
    for (int i = 0; i < n2; i++) {
        direita[i] = a[q+i+1];
    }
    int j = p; int e = 0; int d = 0;
    do {
        if (esquerda[e] <= direita[d]){
            a[j] = esquerda[e];
            e++;
        }
        else {
            a[j] = direita[d];
            d++;
        }
        j++;
    } while ((e < n1) && (d < n2));

    for (int i = e; i < n1; i++) {
        a[j] = esquerda[i];
        j++;
    }
    for (int i = d; i < n2; i++) {
        a[j] = direita[i];
        j++;
    }
}
```

# Método merge()

- Esse vetor está logicamente dividido em duas partes já ordenadas.
- Cabe ressaltar que as posições de início, meio e fim são necessárias pois o método é executado em diferentes partes de um vetor inicial que está sendo ordenado.

```
public static void merge(int a[], int p,
                        int q, int r) {
    int n1 = q - p + 1;
    int n2 = r - q;
    int[] esquerda = new int[n1];
    int[] direita = new int[n2];

    for (int i = 0; i < n1; i++) {
        esquerda[i] = a[p+i];
    }
    for (int i = 0; i < n2; i++) {
        direita[i] = a[q+i+1];
    }
    int j = p; int e = 0; int d = 0;
    do {
        if (esquerda[e] <= direita[d]){
            a[j] = esquerda[e];
            e++;
        }
        else {
            a[j] = direita[d];
            d++;
        }
        j++;
    } while ((e < n1) && (d < n2));

    for (int i = e; i < n1; i++) {
        a[j] = esquerda[i];
        j++;
    }
    for (int i = d; i < n2; i++) {
        a[j] = direita[i];
        j++;
    }
}
```

# Método merge()

- A primeira parte do algoritmo é responsável por separar fisicamente o vetor enviado em outros dois vetores, sendo eles o vetor da esquerda e o da direita

```
public static void merge(int a[], int p,
                        int q, int r) {

    int n1 = q - p + 1;
    int n2 = r - q;
    int[] esquerda = new int[n1];
    int[] direita = new int[n2];

    for (int i = 0; i < n1; i++) {
        esquerda[i] = a[p+i];
    }
    for (int i = 0; i < n2; i++) {
        direita[i] = a[q+i+1];
    }

    int j = p; int e = 0; int d = 0;
    do {
        if (esquerda[e] <= direita[d]){
            a[j] = esquerda[e];
            e++;
        }
        else {
            a[j] = direita[d];
            d++;
        }
        j++;
    } while ((e < n1) && (d < n2));

    for (int i = e; i < n1; i++) {
        a[j] = esquerda[i];
        j++;
    }
    for (int i = d; i < n2; i++) {
        a[j] = direita[i];
        j++;
    }
}
```

# Método merge()

- Isso implica em descobrir o tamanho de cada um desses dois vetores

```
public static void merge(int a[], int p,
                        int q, int r) {
    int n1 = q - p + 1;
    int n2 = r - q;
    int[] esquerda = new int[n1];
    int[] direita = new int[n2];

    for (int i = 0; i < n1; i++) {
        esquerda[i] = a[p+i];
    }
    for (int i = 0; i < n2; i++) {
        direita[i] = a[q+i+1];
    }
    int j = p; int e = 0; int d = 0;
    do {
        if (esquerda[e] <= direita[d]){
            a[j] = esquerda[e];
            e++;
        }
        else {
            a[j] = direita[d];
            d++;
        }
        j++;
    } while ((e < n1) && (d < n2));

    for (int i = e; i < n1; i++) {
        a[j] = esquerda[i];
        j++;
    }
    for (int i = d; i < n2; i++) {
        a[j] = direita[i];
        j++;
    }
}
```

# Método merge()

```
public static void merge(int a[], int p,
                        int q, int r) {
    int n1 = q - p + 1;
    int n2 = r - q;
    int[] esquerda = new int[n1];
    int[] direita = new int[n2];

    for (int i = 0; i < n1; i++) {
        esquerda[i] = a[p+i];
    }
    for (int i = 0; i < n2; i++) {
        direita[i] = a[q+i+1];
    }
    int j = p; int e = 0; int d = 0;
    do {
        if (esquerda[e] <= direita[d]){
            a[j] = esquerda[e];
            e++;
        }
        else {
            a[j] = direita[d];
            d++;
        }
        j++;
    } while ((e < n1) && (d < n2));

    for (int i = e; i < n1; i++) {
        a[j] = esquerda[i];
        j++;
    }
    for (int i = d; i < n2; i++) {
        a[j] = direita[i];
        j++;
    }
}
```

- Isso implica em descobrir o tamanho de cada um desses dois vetores
- Alocar o espaço para eles na memória

# Método merge()

```
public static void merge(int a[], int p,  
                          int q, int r) {  
    int n1 = q - p + 1;  
    int n2 = r - q;  
    int[] esquerda = new int[n1];  
    int[] direita = new int[n2];
```

- Isso implica em descobrir o tamanho de cada um desses dois vetores
- Alocar o espaço para eles na memória
- E armazenar os valores do vetor inicial nos vetores alocados

```
    for (int i = 0; i < n1; i++) {  
        esquerda[i] = a[p+i];  
    }  
    for (int i = 0; i < n2; i++) {  
        direita[i] = a[q+i+1];  
    }  
    int j = p; int e = 0; int d = 0;  
    do {  
        if (esquerda[e] <= direita[d]){  
            a[j] = esquerda[e];  
            e++;  
        }  
        else {  
            a[j] = direita[d];  
            d++;  
        }  
        j++;  
    } while ((e < n1) && (d < n2));  
    for (int i = e; i < n1; i++) {  
        a[j] = esquerda[i];  
        j++;  
    }  
    for (int i = d; i < n2; i++) {  
        a[j] = direita[i];  
        j++;  
    }  
}
```

# Método merge()

- A segunda parte do algoritmo é responsável por intercalar os elementos dos vetores da esquerda e da direita no vetor inicialmente enviado como parâmetro

```
public static void merge(int a[], int p,
                        int q, int r) {

    int n1 = q - p + 1;
    int n2 = r - q;
    int[] esquerda = new int[n1];
    int[] direita = new int[n2];

    for (int i = 0; i < n1; i++) {
        esquerda[i] = a[p+i];
    }
    for (int i = 0; i < n2; i++) {
        direita[i] = a[q+i+1];
    }

    int j = p; int e = 0; int d = 0;
    do {
        if (esquerda[e] <= direita[d]){
            a[j] = esquerda[e];
            e++;
        }
        else {
            a[j] = direita[d];
            d++;
        }
        j++;
    } while ((e < n1) && (d < n2));

    for (int i = e; i < n1; i++) {
        a[j] = esquerda[i];
        j++;
    }
    for (int i = d; i < n2; i++) {
        a[j] = direita[i];
        j++;
    }
}
```

# Método merge()

- $j$  é o contador do vetor  $a[]$ 
  - O início do vetor  $a[]$  está na posição  $p$  que foi enviada como parâmetro
- $e$  é o contador do vetor da esquerda
- $d$  é o contador do vetor da direita
  - Ambos vetores da esquerda e direita foram criados dentro do método e iniciam na posição 0 (zero).

```
public static void merge(int a[], int p,
                        int q, int r) {
    int n1 = q - p + 1;
    int n2 = r - q;
    int[] esquerda = new int[n1];
    int[] direita = new int[n2];

    for (int i = 0; i < n1; i++) {
        esquerda[i] = a[p+i];
    }
    for (int i = 0; i < n2; i++) {
        direita[i] = a[q+i+1];
    }
    int j = p; int e = 0; int d = 0;
    do {
        if (esquerda[e] <= direita[d]){
            a[j] = esquerda[e];
            e++;
        }
        else {
            a[j] = direita[d];
            d++;
        }
        j++;
    } while ((e < n1) && (d < n2));

    for (int i = e; i < n1; i++) {
        a[j] = esquerda[i];
        j++;
    }
    for (int i = d; i < n2; i++) {
        a[j] = direita[i];
        j++;
    }
}
```

# Método merge()

- É realizada uma comparação entre os elementos do vetor da esquerda e da direita

```
public static void merge(int a[], int p,
                        int q, int r) {

    int n1 = q - p + 1;
    int n2 = r - q;
    int[] esquerda = new int[n1];
    int[] direita = new int[n2];

    for (int i = 0; i < n1; i++) {
        esquerda[i] = a[p+i];
    }
    for (int i = 0; i < n2; i++) {
        direita[i] = a[q+i+1];
    }
    int j = p; int e = 0; int d = 0;
    do {
        if (esquerda[e] <= direita[d]){
            a[j] = esquerda[e];
            e++;
        }
        else {
            a[j] = direita[d];
            d++;
        }
        j++;
    } while ((e < n1) && (d < n2));

    for (int i = e; i < n1; i++) {
        a[j] = esquerda[i];
        j++;
    }
    for (int i = d; i < n2; i++) {
        a[j] = direita[i];
        j++;
    }
}
```

# Método merge()

- É realizada uma comparação entre os elementos do vetor da esquerda e da direita
- Sempre que se descobre qual o valor menor, o mesmo é armazenado no vetor  $a[]$

```
public static void merge(int a[], int p,
                        int q, int r) {
    int n1 = q - p + 1;
    int n2 = r - q;
    int[] esquerda = new int[n1];
    int[] direita = new int[n2];

    for (int i = 0; i < n1; i++) {
        esquerda[i] = a[p+i];
    }
    for (int i = 0; i < n2; i++) {
        direita[i] = a[q+i+1];
    }
    int j = p; int e = 0; int d = 0;
    do {
        if (esquerda[e] <= direita[d]){
            a[j] = esquerda[e];
            e++;
        }
        else {
            a[j] = direita[d];
            d++;
        }
        j++;
    } while ((e < n1) && (d < n2));

    for (int i = e; i < n1; i++) {
        a[j] = esquerda[i];
        j++;
    }
    for (int i = d; i < n2; i++) {
        a[j] = direita[i];
        j++;
    }
}
```

# Método merge()

```
public static void merge(int a[], int p,
                        int q, int r) {

    int n1 = q - p + 1;
    int n2 = r - q;
    int[] esquerda = new int[n1];
    int[] direita = new int[n2];

    for (int i = 0; i < n1; i++) {
        esquerda[i] = a[p+i];
    }
    for (int i = 0; i < n2; i++) {
        direita[i] = a[q+i+1];
    }
    int j = p; int e = 0; int d = 0;
    do {
        if (esquerda[e] <= direita[d]){
            a[j] = esquerda[e];
            e++;
        }
        else {
            a[j] = direita[d];
            d++;
        }
        j++;
    } while ((e < n1) && (d < n2));

    for (int i = e; i < n1; i++) {
        a[j] = esquerda[i];
        j++;
    }
    for (int i = d; i < n2; i++) {
        a[j] = direita[i];
        j++;
    }
}
```

- É realizada uma comparação entre os elementos do vetor da esquerda e da direita
- Sempre que se descobre qual o valor menor, o mesmo é armazenado no vetor  $a[]$
- Isso implica em incrementar o contador do vetor que teve seu elemento armazenado, além de incrementar o contador do vetor  $a[]$

# Método merge()

- Esse percorrimento é feito até encontrarmos o final do vetor da esquerda ou o final do vetor da direita

```
public static void merge(int a[], int p,
                        int q, int r) {

    int n1 = q - p + 1;
    int n2 = r - q;
    int[] esquerda = new int[n1];
    int[] direita = new int[n2];

    for (int i = 0; i < n1; i++) {
        esquerda[i] = a[p+i];
    }
    for (int i = 0; i < n2; i++) {
        direita[i] = a[q+i+1];
    }
    int i = p; int e = 0; int d = 0;
    do {
        if (esquerda[e] <= direita[d]) {
            a[j] = esquerda[e];
            e++;
        }
        else {
            a[j] = direita[d];
            d++;
        }
        i++;
    } while ((e < n1) && (d < n2));

    for (int i = e; i < n1; i++) {
        a[j] = esquerda[i];
        j++;
    }
    for (int i = d; i < n2; i++) {
        a[j] = direita[i];
        j++;
    }
}
```

# Método merge()

- A execução da parte anterior termina quando se chega ao final de um dos vetores (da esquerda ou da direita)
- Isso implica que ainda existe elementos sobrando em um dos vetores
- Nessa última parte do algoritmo, se detecta qual dos vetores possui elementos sobrando e se copia esses elementos para o vetor  $a[]$

```
public static void merge(int a[], int p,
                        int q, int r) {

    int n1 = q - p + 1;
    int n2 = r - q;
    int[] esquerda = new int[n1];
    int[] direita = new int[n2];

    for (int i = 0; i < n1; i++) {
        esquerda[i] = a[p+i];
    }
    for (int i = 0; i < n2; i++) {
        direita[i] = a[q+i+1];
    }
    int j = p; int e = 0; int d = 0;
    do {
        if (esquerda[e] <= direita[d]){
            a[j] = esquerda[e];
            e++;
        }
        else {
            a[j] = direita[d];
            d++;
        }
        j++;
    } while ((e < n1) && (d < n2));

    for (int i = e; i < n1; i++) {
        a[j] = esquerda[i];
        j++;
    }
    for (int i = d; i < n2; i++) {
        a[j] = direita[i];
        j++;
    }
}
```

# Método MergeSort( )

- O merge( ) é utilizado dentro do método recursivo mergeSort( ).

```
public static void mergeSort(int a[], int p, int q) {
    if (p < q) {
        int meio = (p + q)/2;
        mergeSort(a, p, meio);
        mergeSort(a, meio+1, q);
        merge(a, p, meio, q);
    }
}
```

# Método MergeSort( )

- O mergeSort() é responsável por calcular a posição do meio do vetor que deverá ser ordenado.
- O método então chama a si mesmo enviando como até o momento em que o vetor esteja reduzido a 1 único elemento (situação em que o mesmo já é ordenado)
- Nesse momento é chamado o merge( ) que começa a intercalação de "baixo para cima"

```
public static void mergeSort(int a[], int p, int q) {
    if (p < q) {
        int meio = (p + q)/2;
        mergeSort(a, p, meio);
        mergeSort(a, meio+1, q);
        merge(a, p, meio, q);
    }
}
```

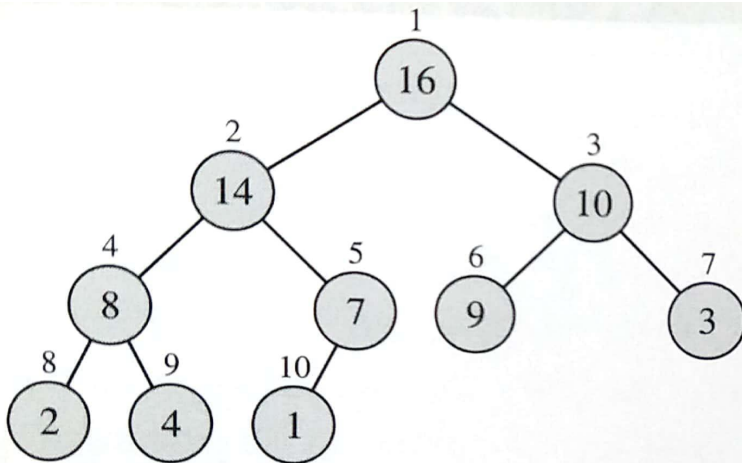
# Heap Sort

- Introduz uma estrutura de dados no processo de ordenação chamada de *heap* (monte)
- A estrutura de dados *heap binário* é um objeto de arranjo que pode ser visto como uma árvore binária praticamente completa
- A árvore está completamente preenchida em todos os níveis, exceto talvez no nível mais baixo, que é preenchido a partir da esquerda até um certo ponto

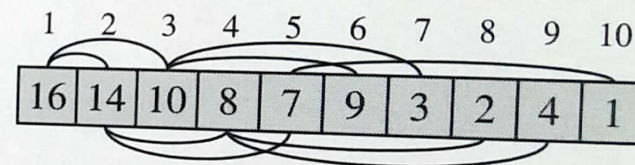
- Um vetor  $A$  que representa o heap é um objeto com dois atributos:
  - comprimento: número de elementos contidos no vetor
  - tamanho\_do\_heap: número de elementos no heap armazenado dentro do arranjo  $A$ .
- Ou seja, embora  $A[0.. \text{comprimento}]$  possa conter números válidos, nenhum elemento além de  $A[\text{tamanho\_do\_heap}]$  é um elemento do heap
  - $\text{tamanho\_do\_heap} \leq \text{comprimento}$

# HeapSort

- A raiz da árvore é  $A[0]$ , e a partir do índice de um nó, os índices de seu pai, do filho da esquerda e do filho da direita podem ser calculados de modo simples.



(a)



(b)

# HeapSort

- Cálculos das posições dos nodos filho da esquerda, filho da direita, e pai a partir de um índice do vetor.

```
int left(int i) {  
    return 2*i + 1;  
}
```

```
int right(int i) {  
    return 2*i + 2;  
}
```

```
int father(int i) {  
    return (i-1)/2;  
}
```

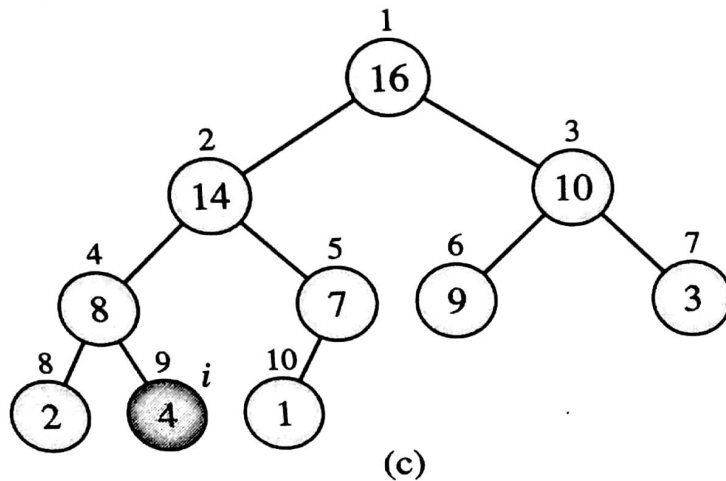
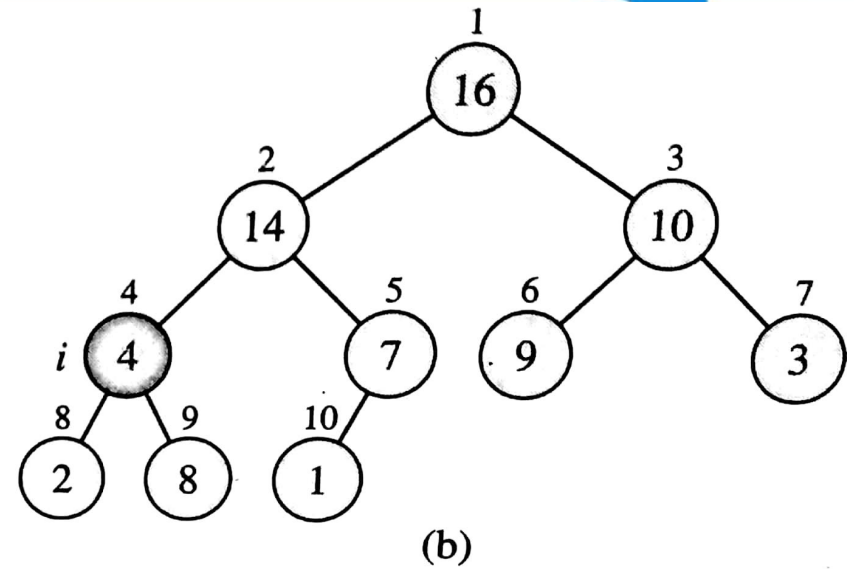
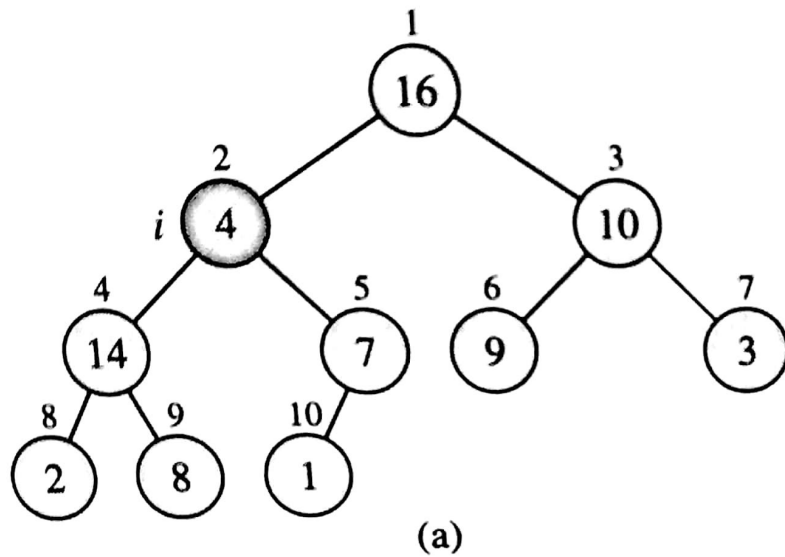
- Existem dois tipos de heaps binários
  - Heaps máximos
  - Heaps mínimos
- Em ambos os casos, os heaps devem satisfazer a uma **propriedade de heap**
  - Em um heap máximo, todo nó é no máximo o valor de seu pai.
  - Dessa forma, em um heap máximo, o maior elemento da árvore é armazenado na raiz.
  - O heap mínimo é organizado de maneira oposta. Ou seja, todo nó é no mínimo o valor de seu pai.

- O algoritmo de HeapSort utiliza heaps máximos
- Os principais procedimentos envolvidos na ordenação por heapSort são:
  - `max_heapfy`: responsável por manter a propriedade de heap máximo
  - `build_max_heap`: produz um heap máximo a partir de um vetor de dados não ordenado
  - `HeapSort`: ordena um vetor localmente

# Método max\_heapfy

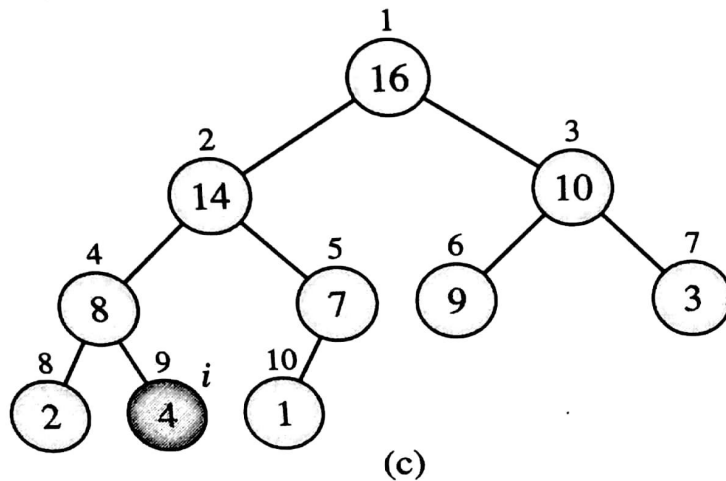
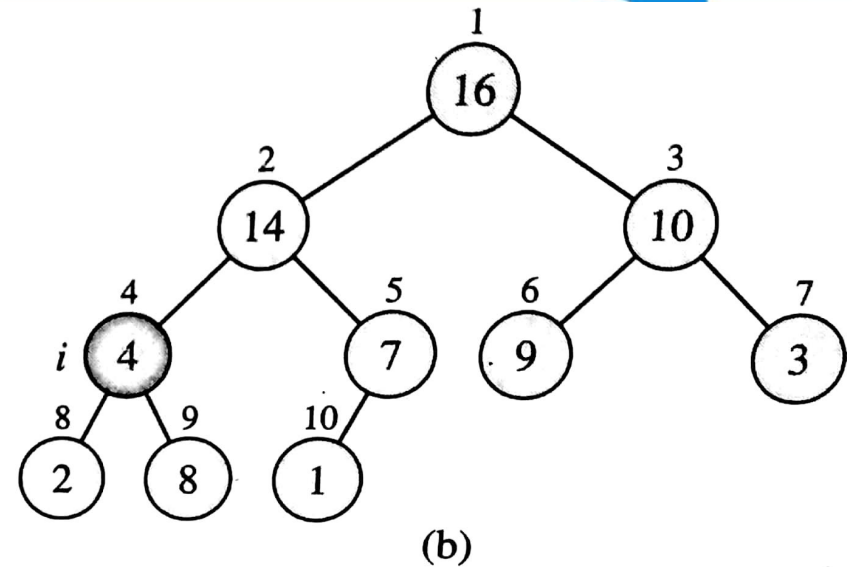
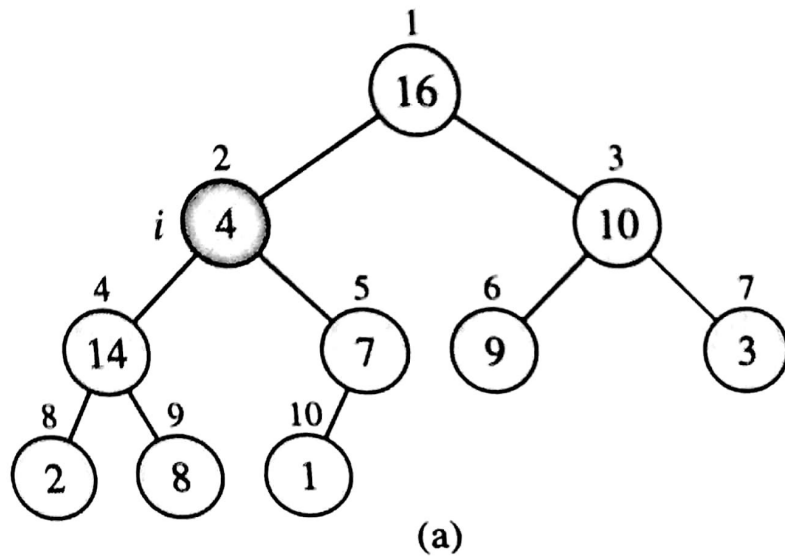
- O Max\_heapfy é um método importante para a manipulação de heaps máximos
- As entradas utilizadas para o método são:
  - O vetor  $A$
  - O índice para o vetor
- Quando max\_heapfy é chamado, supomos que as árvores binárias com raízes na esquerda e na direita são heaps máximos, mas que  $A[i]$  pode ser menor que seus filhos, violando a propriedade de heap máximo

# Método max\_heapfy



A função de `max_heapfy` é deixar que o valor  $A[i]$  "flutue para baixo" no heap máximo, de tal forma que a subárvore com raiz no índice  $i$  se torne um heap máximo

# Método max heapfy



Na figura, para a execução do método no índice 2, o valor de 4 vai descendo e o maior valor de seus filhos sempre subindo.

# Método max heapfy

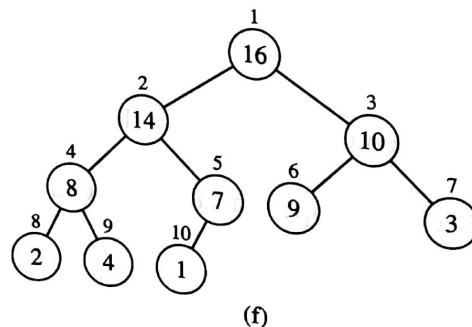
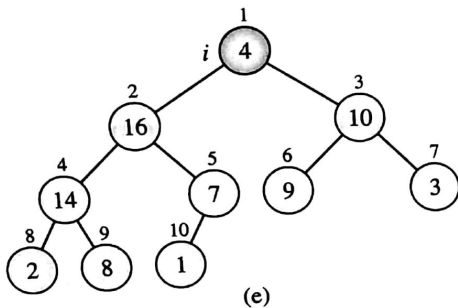
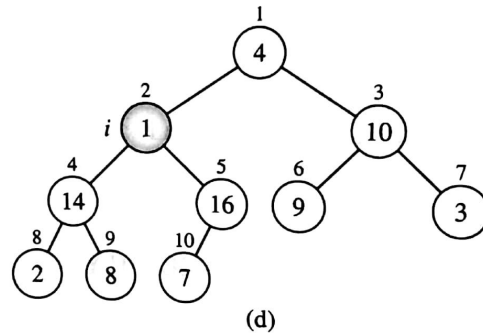
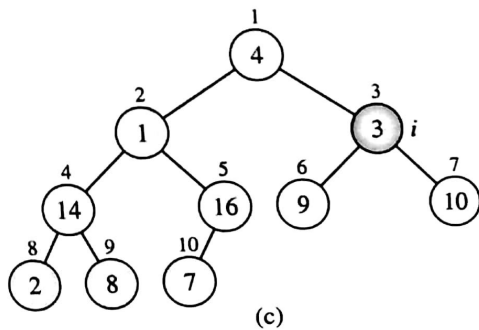
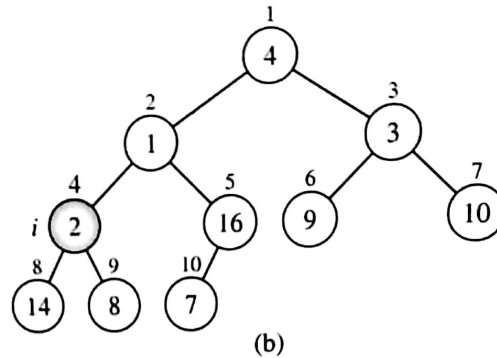
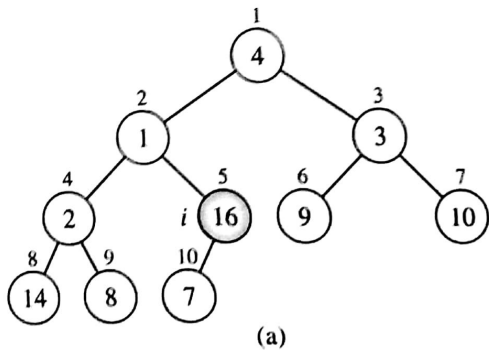
```
27 void maxHeapfy(int a[], int i, int n) {  
28     int maior;  
29     int esq = left(i);  
30     int dir = right(i);  
31  
32     if ((esq < n) && (a[esq] > a[i])){  
33         maior = esq;  
34     }  
35     else maior = i;  
36  
37     if ((dir < n) && (a[dir] > a[maior])){  
38         maior = dir;  
39     }  
40  
41     if (maior != i) {  
42         int aux = a[maior];  
43         a[maior] = a[i];  
44         a[i] = aux;  
45  
46         maxHeapfy(a, maior, n);  
47     }  
48 }
```

# Método build\_max\_heap

- É possível utilizar o procedimento max\_heapfy de baixo para cima, a fim de converter um vetor  $A[1..n]$ , em um heap máximo
- Todos os elementos folha são heaps de um único elemento e podem ser considerados heaps máximos
- O procedimento build\_max\_heap percorre os nós restantes da árvore (de baixo para cima) executando o método max\_heapfy sobre cada um deles

# Método build\_max\_heap

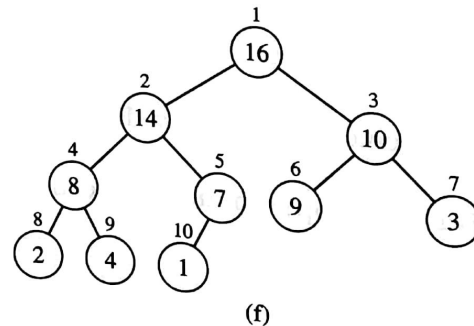
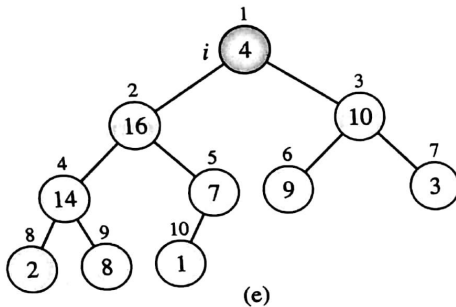
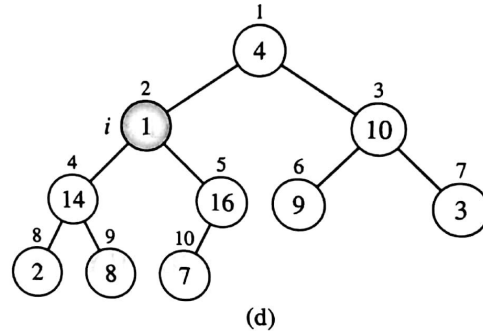
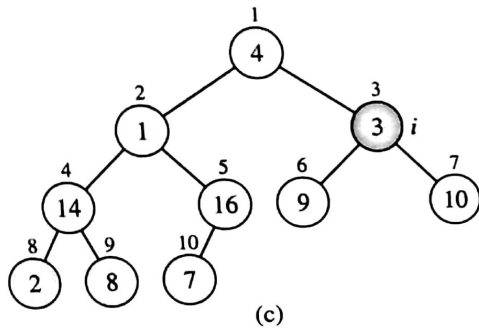
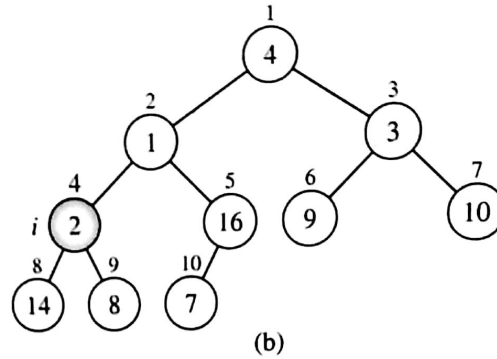
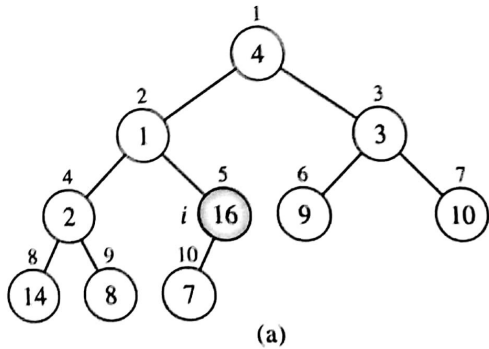
A [ 4 | 1 | 3 | 2 | 16 | 9 | 10 | 14 | 8 | 7 ]



Na figura, a execução começa pela construção do heap máximo na posição 5 (último elemento do vetor que possui filhos)

# Método build\_max\_heap

A [ 4 | 1 | 3 | 2 | 16 | 9 | 10 | 14 | 8 | 7 ]

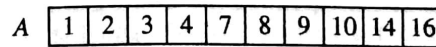
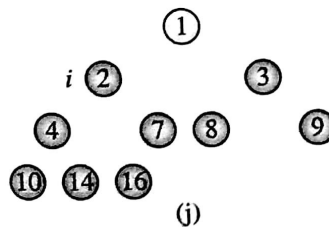
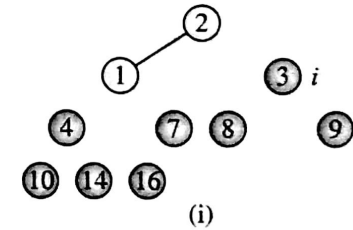
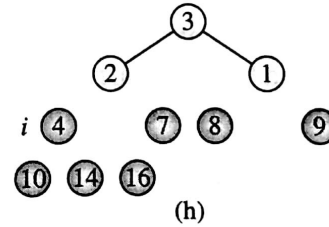
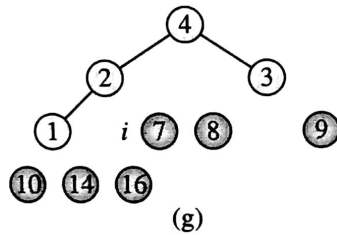
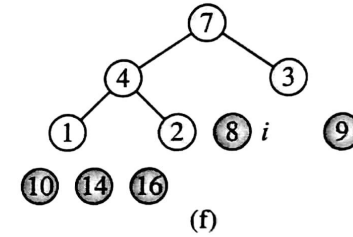
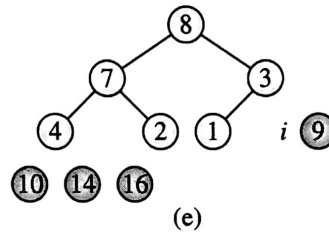
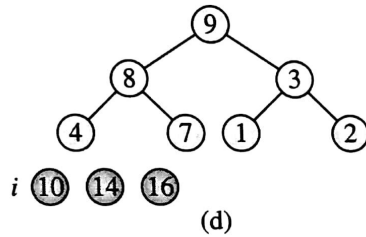
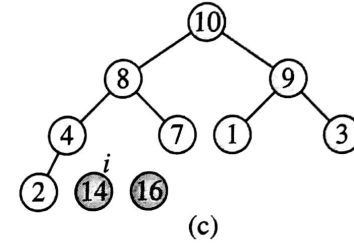
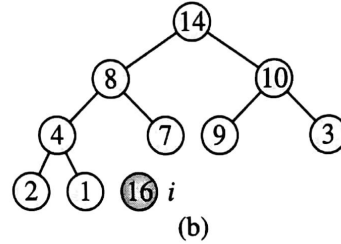
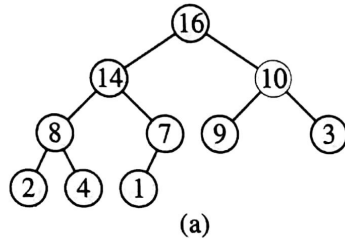


O método segue construindo o heap máximo de maneira decrescente, passando pelos elementos das posições 4, 3, 2 e 1.

# Método build\_max\_heap

```
void buildMaxHeap(int a[], int n) {  
    int i;  
    for (i = (n/2) - 1; i >= 0; i--) {  
        maxHeapfy(a, i, n);  
    }  
}
```

# Método heapSort



(k)

# Método heapSort

```
void heapSort(int a[], int n) {  
  
    int i;  
    buildMaxHeap(a, n);  
    for (i = n-1; i >= 1; i--){  
        int aux = a[0];  
        a[0] = a[i];  
        a[i] = aux;  
        n--;  
        maxHeapfy(a, 0, n);  
    }  
}
```

# Referências utilizadas

- Textos e figuras extraídos de
  - Cormen, Leiserson, Rivest e Stein. Algoritmos: Tradução da 2a Edição Americana. Teoria e Prática. Editora Campus 2002.